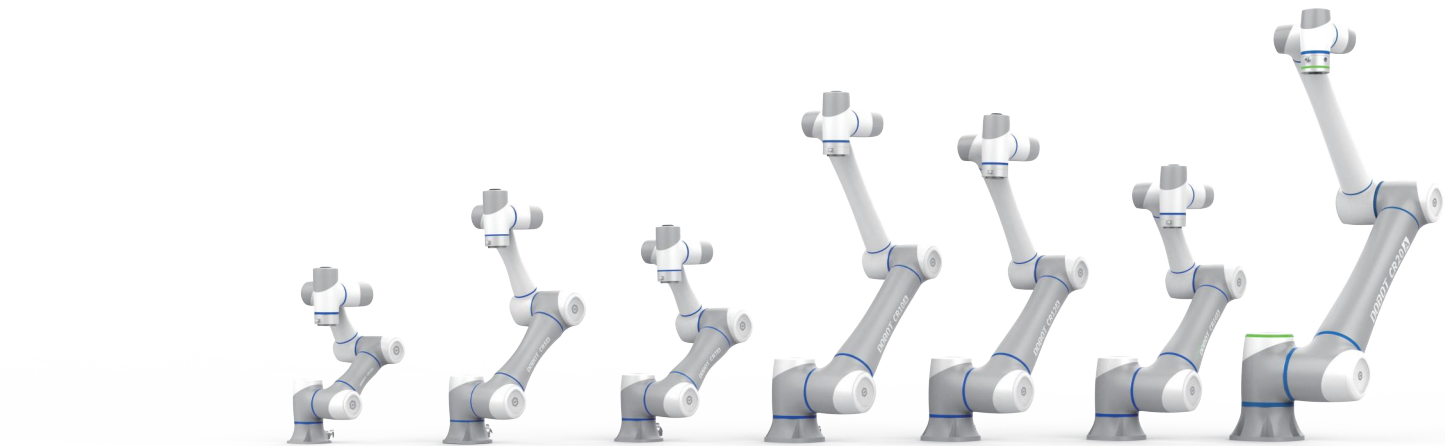


Parameter



Produktname	CR3A	CR5A	CR7A	CR10A	CR12A	CR16A	CR20A
Gewicht	16.5 kg	25 kg	24.5 kg	40 kg	39.5 kg	40 kg	73 kg
Maximale Nutzlast	3 kg	5 kg	7 kg	10 kg	12 kg	16 kg	20 kg
Arbeitsradius	620 mm	900 mm	800 mm	1300 mm	1200 mm	1000 mm	1700 mm
Maximale lineare Geschwindigkeit	2 m/s	2 m/s	2 m/s	2 m/s	2 m/s	2 m/s	2 m/s
Gelenkbereiche	J3: ±155° andere Gelenke ±360°	J3: ±160° andere Gelenke ±360°	J3: ±160° andere Gelenke ±360°	J3: ±160° andere Gelenke ±360°	J3: ±160° andere Gelenke ±360°	J3: ±160° andere Gelenke ±360°	J3: ±165° andere Gelenke ±360°
Maximale Gelenk-geschwindigkeit	J1/J2	180°/s	180°/s	180°/s	150°/s	150°/s	150°/s
	J3	223°/s	180°/s	180°/s	180°/s	180°/s	150°/s
	J4/J5/J6	223°/s	223°/s	223°/s	223°/s	223°/s	180°/s
Endeffektor I/O-Schnittstelle	DI	2-fach	2-fach	2-fach	2-fach	2-fach	4-fach
	DO	2-fach	2-fach	2-fach	2-fach	2-fach	4-fach
	AI	2-fach (mit RS485 gemeinsam genutzt)	2-fach (mit RS485 gemeinsam genutzt)	2-fach (mit RS485 gemeinsam genutzt)	2-fach (mit RS485 gemeinsam genutzt)	2-fach (mit RS485 gemeinsam genutzt)	2-fach (mit RS485 gemeinsam genutzt)
Wiederholgenauigkeit	±0.02 mm	±0.02 mm	±0.02 mm	±0.03 mm	±0.03 mm	±0.03 mm	±0.05 mm
IP-Schutzart	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54
Temperaturbereich	0~50℃	0~50℃	0~50℃	0~50℃	0~50℃	0~50℃	0~50℃
Typischer Energieverbrauch	120W	150W	150W	350W	350W	350W	500W
Installation	In beliebiger Winkellage						
Länge des Kabels vom Körper zum Elektroschrank	5 m	5 m	5 m	5 m	5 m	5 m	6 m
Material	Alu, ABS						

Steuerungsschrank für Roboter

	CC262	CC263
Abmessungen	345 mm*345 mm*145 mm	400 mm*400 mm*175 mm
Gewicht	9,5 kg (AC-Eingang), 8,5 kg (DC-Eingang)	15 kg (AC-Eingang)
Einspeisung	AC-Eingang: 100~240 V, 47~63 Hz DC-Eingang: 30~60 V	AC-Eingang: 100~240 V, 47~63 Hz
IO-Leistung	24 V, max. 3 A, maximal 0,5 A pro Ausgang	
IO-Schnittstelle	DI DO AI AO	24-fach (PNP oder NPN) 24-fach (PNP oder NPN) 2-fach, Spannungs-/Strom-Modus, 0~10 V, 4~20 mA 2-fach, Spannungs-/Strom-Modus, 0~10 V, 4~20 mA
Kommunika-tionsschnittstelle	Netzwerk-Anschluss USB 485-Anschluss Drehgebern	2, für Kommunikation via TCP/IP, Modbus TCP, EtherNet/IP, PROFINET 2, für Importieren/Exportieren von Dateien 1, für Kommunikation via RS485, Modbus RTU 1, Schnittstelle des ABZ-Inkrementalgebers
Betriebsumgebung	Temp.	0~50℃, Luftfeuchtigkeit ≤95%, keine Kondensation
IP-Schutzklasse	IP20 (IP54 optional)	
Teaching-Methode	PC, APP (Android), Programmierhandgerät	
Kompatible Modelle	CR3A~CR16A	CR20A

DOBOT Kollaborativer Roboter Bedienmodul

Modell-Nr.	DT-TP10-3PE-N
Abmessungen (Länge*Breite*Höhe)	290*180*41 (mm)
Auflösung	1920*1200@60Hz
Bildschirmgröße	10,1 Zoll
IP-Schutzklasse	IP54
Gewicht	1.02 kg
Standard-Kabellänge	5 m
Material	PC + ABS

